

ИМИТАЦИОННО МОДЕЛИРАНЕ НА МРЕЖОВИ ОПЕРАЦИИ

ПРИ МРЕЖИ ETHERNET

гоц.г-р.инж. М. Христов, ст.ас.инж. В. Христов

ABSTRACT: This paper aims at presenting some new approaches for modelling of net operations in ETHERNET LANs, by using the GPSS. An overview of the basic demands and restrictions in the design of similar models is being made.

At the end there are given some definite results by using a GPSS programme, based on the algorithm described in the present paper.

Настоящата работа има за цел да покаже процеса на конструиране на модел на низшите нива /физическо и канално/ на локална мрежа ETHERNET и получените в резултат на провеждане на експеримента резултати - характеризиращи производителността на мрежата.

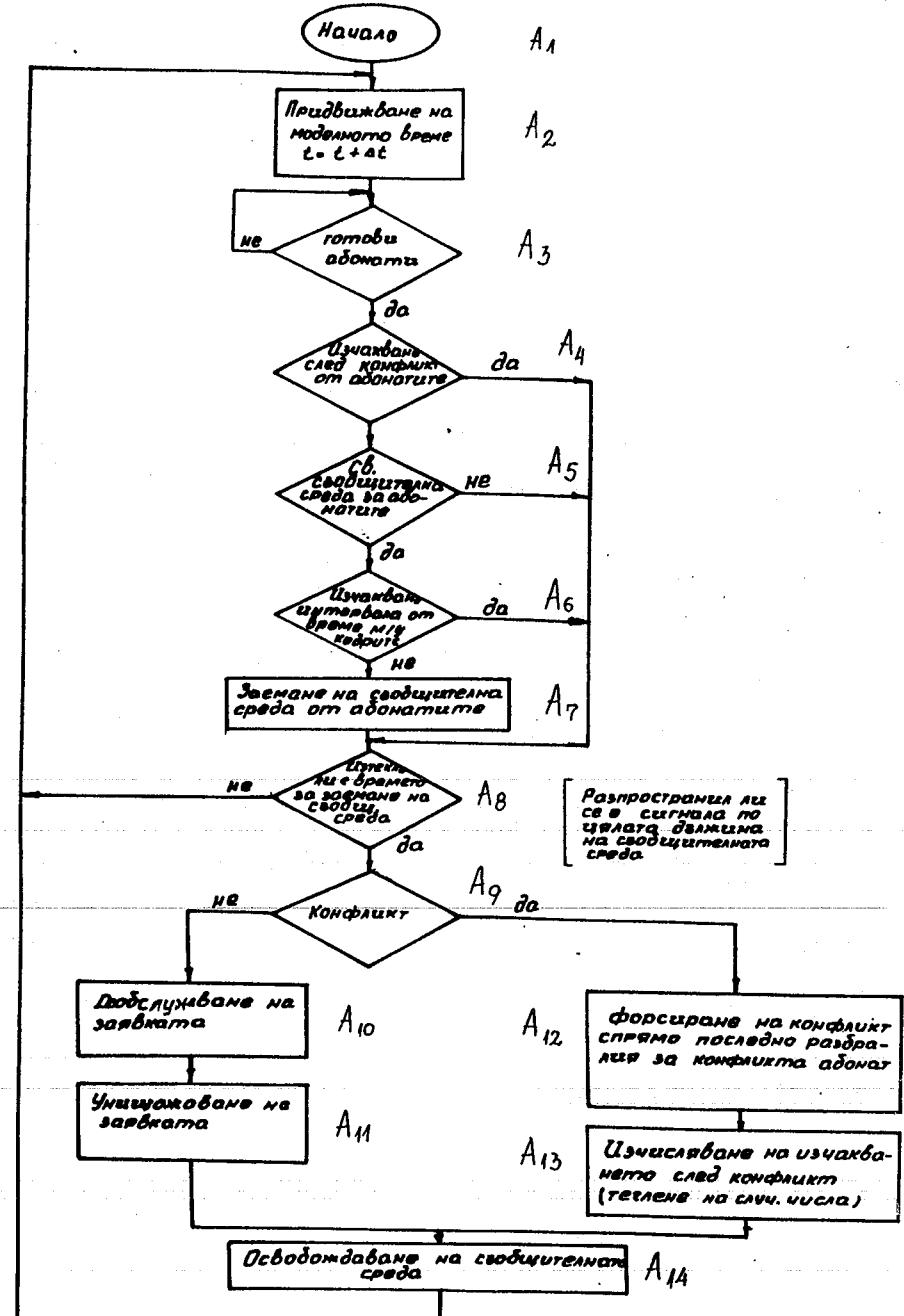
ETHERNET е локална мрежа /ЛМ/ за връзка на компютри /до 1024 на брой/ с шинна топология и метод за достъп до общата съобщителна среда- CSMA/CD [1]. В ЛМ на канално и физическо ниво се разделят следните основни процеси: Възникване /генериране/ на заявки в отделните компютри; изчакване до освобождаване на съобщителната среда; започване предаването на кадъра; прекъсване на предаването при конфликт и планиране на новото такова за по-късно.

От много голямо значение при създаването на имитационни модели е да се избере най-подходящото съответствие между основните категории на моделированата система и системата за моделране GPSS [2], съобразявайки се както с протичащите процеси в моделраната система, така и с желаните резултати. Изходните данни за ЛМ са дадени в таблицата:

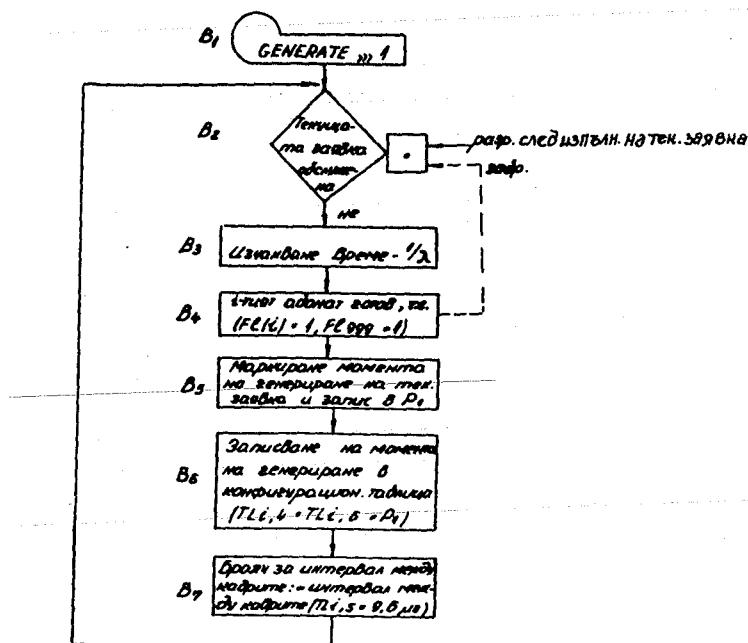
Брой активни компютри- k	до 100 за мин. конфигурация
Интензивност на вх. поток от заявки	λ
Скорост на предаване на данните	10 Mbit/s
Топология и физ. разположение върху кабела	не по-малко и кратко на 2.5 м.
Интервал от време между кадрите	9.6 μ s
Максимален брой конфликти	16
Форсиране на конфликт	32 б
Дължина на кадъра	минимална 64 B, макс. 1518 B

Целта при моделрането е, при предварително зададени изходни данни постигане на следните резултати:

- максимално и средно време за закъснение от достъпа /времето от възникване на заявката до началото на облукването ѝ/;
- брой изпълнени заявки за определено време;
- разпределение на заявките по брой конфликти;



Фиг. 1



Фиг. 2

1 МН МК	2 Видин. адрес	3 Разположение по линията	4 Момент на запирдане на засвоя	5 Броеви за шаговете на изпълните изпълните	6 Момент на очакване свободно линико	7 Броеви изпълните	8 Генерира търсено изпълн.	9 Броеви изпълните изпълните
1								
2								
1								
	2	3	4	5	6	7	8	9
K								

Фиг. 3

- коefficient на ефективно използване на кабела.

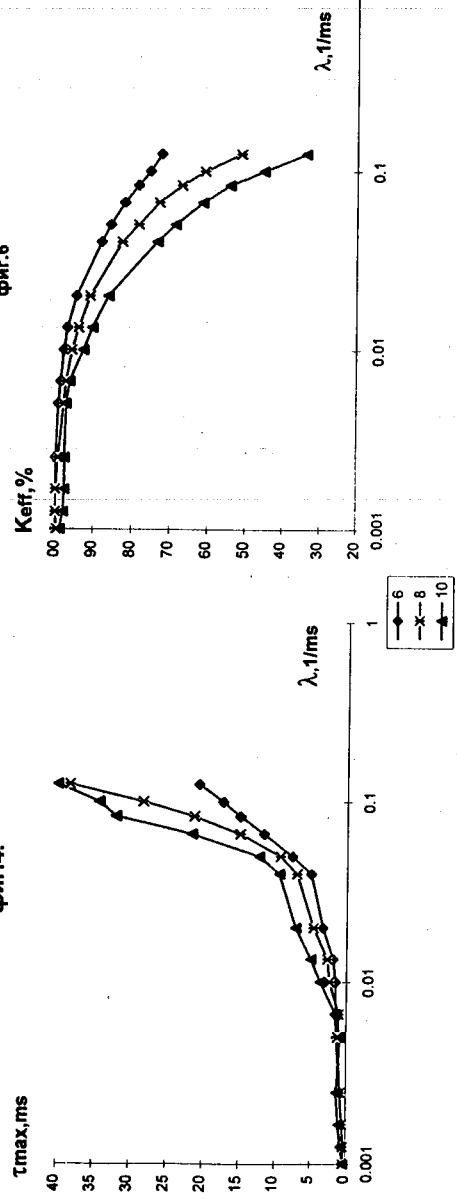
Подходът, по който е построен алгоритъма е следния: На всеки компютър е съпоставен потребителски процес, който изпълнява функциите по генериране на заявки с отнапред зададена интензивност λ . В режим на изчакване, т.е. покато текущата заявка не се обслужи - нова не се генерира. Достъпа до съобщителната среда се управлява от синхронизиращ процес, който изпълнява функциите по предоставяне съобщителната среда на всеки потребителски процес, откриването на конфликт и разрешаването му, заемането /разпространението на сигнала/ на съобщителната среда, както и освобождаването ѝ. Тъй като физически сигнала се разпространяват по съобщителната среда за някакво крайно време, то последната може да се разглежда като последователност от 2.5 метрови сегменти - съответстват им флагове $Fl(i)$, които се вдигат т. и с. т. като сигнала се е разпростирил в j -ия сегмент.

Обобщеният алгоритъм на модела е показан на фиг. 1, 2 и 3. Използван е един основен моделен сегмент /фиг. 1./ отразяващ работата на синхронизиращия процес и още k на брой моделни сегменти /фиг. 2./ отразяващи работата на потребителските процеси. Взаимодействието между моделните сегменти се осъществява посредством обща конфигурационна таблица /фиг. 3./, общи флагове и променливи.

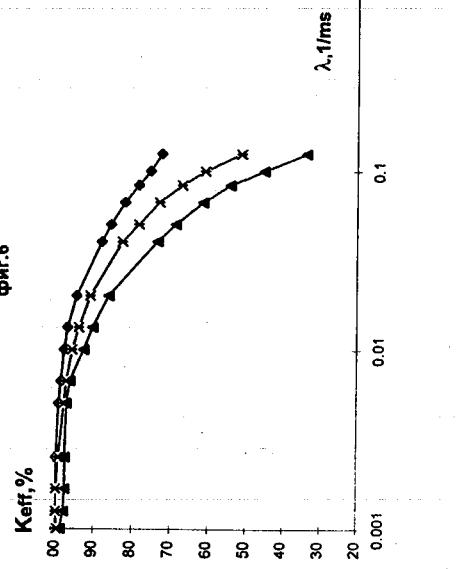
За алгоритъма на фиг. 1 не е използвана блок-схема на GPSS, тъй като от една страна не се представя типичния абстрактен лабиринт, в който се движат обслужваните обекти и от друга - едно такова представяне само би затруднило отразяването на алгоритъма на синхронизиращия процес. Други особености на този алгоритъм са: Действията в блокове A4 - A7 се реализират на практика, като последователно за всеки един компютър ($i=1,k$) се проверяват $Tl_{i,6}, Fl(j = Tl_{i,3}), Tl_{i,5}$ и евентуално се вдигат $Fl(j_{left}(i)), Fl(j_{right}(i))$, след което ако не е заета изцяло съобщителната среда моделното време се придвижва /блок A12/ с 1 ЕМВ; Блокът A3 има за цел единствено и само да редуцира времето за изпълнение на моделращата програма, като когато нито един компютър няма заявка синхронизиращия транзакт не циркулира в блокове A2 - A7, респективно моделното време не се придвижва с 1. Вместо това интерпретатора на GPSS придвижва моделното време до момента, когато се случва следващото събитие в модела - възникване на следващата заявка ($Fl_{999} = 1$).

Потребителският процес /фиг.2/ за да генерира заявки в режим на изчакване в блок B2 - B4 се използва флаг $Fl(i), i=1,k$. $Fl(i)$

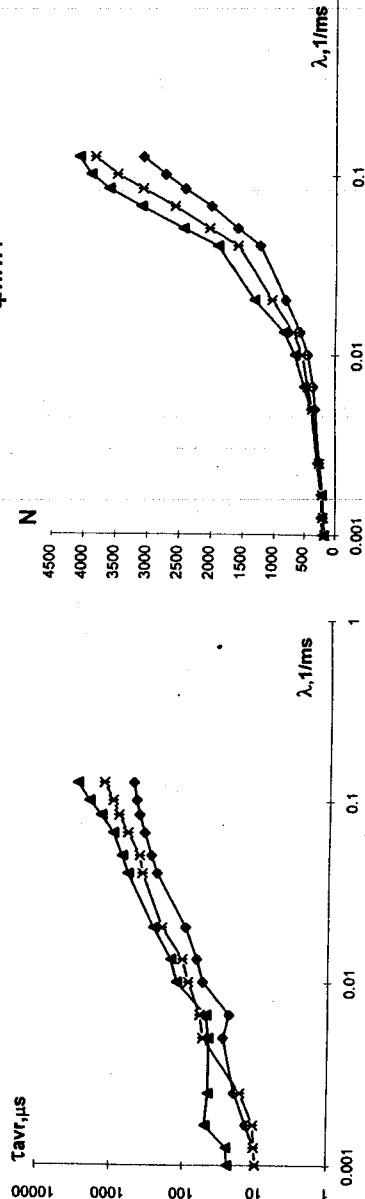
Фиг.4.



Фиг.6.



Фиг.5.



е вдигнат т. и с.т. когато текущата заявка на i - тия компютър още не е изпълнена.

По-долу са показани фамилии криви, отразяващи максималното и средно време за достъп /фиг. 4 и 5/, коефициент на ефективно използване на съобщителната среда /фиг.6/ и броя изпълнени заявки за определено време /фиг. 7/. Те са получени при следните изходни данни: моделирани са 5 сек. работа на ЛМ; за 1ЕМВ е избрано времето за физическото разпространение на сигнала 8 20 м. кабелен сегмент - 100 ns; дължината на кагрите е 1518 В; компютрите са разположени равномерно по съобщителната среда, на разстояния кратни на 20 м.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ: Изложеният подход за моделиране осигурява възможност за изследване влиянието на различни параметри върху работата на ЛМ и напълно реално описание на всички параметри, от които зависят процесите в мрежата. Това гарантира максимален брой числови резултати и зависимости и най-вече тяхната достоверност.

Предложеният модел може да бъде в основата на приложна моделираща програма, чрез която да се решават задачи на анализа и синтеза на ЛМ. Чрез използването на такава приложна програма, конструкторът залагайки като входни данни някои известни нему величини, характеризиращи условията при които ще работи мрежата, като резултат получава граничните стойности на онези величини, непосредствено необходими в етапа на проектиране.

ИЗПОЛЗВАНА ЛИТЕРАТУРА:

1. Камо М., Интемура Д., Токаро М., Тома Е., Построение сетей ЭВМ, М., "Мир", 1988
2. Т.Дж.Шрайбер, Моделирование на GPSS, Москва "Машиностроение", 1980г.