

АЛГОРИТЪМ ЗА УПРАВЛЕНИЕ НА МУЛТИПЛЕКСОР ПРИ АДАПТИВНА ДИСКРЕТИЗАЦИЯ И ВЪЗПРОИЗВЕЖДАНЕ
С ПОЛИНОМИ ОТ ПЪРВА И НУЛЕВА СТЕПЕН

ас. инж. Светлозар Кирилов Захарiev
ИМЕ Добрич

Предложеният алгоритъм за управление на мултуплексер е разработен на базата на алгоритъм за апроксимация и цифроване на континуални сигнали посредством полиноми от нулева и първа степен [2], [3]. Той се състои в следното:

На предаване подлежат три битови кодови комбинации:

100 – при предаване на информация за възпроизвеждане на полиноми от нулева степен

110 – при предаване на информация за възпроизвеждане на полиноми от първа степен с положителен наклон

111 – при предаване на информация за възпроизвеждане на полиноми от първа степен с отрицателен наклон.

Избряните кодови комбинации се явяват бинарни комбинации със "слепени" единици. Алгоритъмът за кодиране позволява минималното време между два цифрови отчета да е равно на продължителността на 1 бит информация от кодовата сума:

$$\Delta t_{min} = t_1 - t_0 \quad (1)$$

Използвани са следните принципи за временно уплътнение при управлението на мултуплексора:

1. По канала се предава кодова комбинация с по-малка продължителност от продължителността на кодовата сума синтезирана в кодека на сигнала.

2. Канала се заема от сигнала първи подад заявлка за предаване на цифровата информация.

3. При едновременно подаване на заявка за предаване от няколко канала приоритет за заемане на канала има сигнала с по-нисък номер.

Предложеният алгоритъм е описан на базата на предаване на два цифрови сигнала $\overset{*}{S_1}$ и $\overset{*}{S_2}$, представени чрез кодови суми с времепродължителност $\Delta t = \Delta t_1 = \Delta t_2 = 3t_i = 3t_{i1} = 3t_{i2} = 3t_i$. Съобщавайки се с принципите и изискванията при временно упътняване на канал и прилагане на аритметична дискретизация дефинираме следните понятия и ограничения:

- $\overset{*}{S_{1K}}$, $\overset{*}{S_{2K}}$ – цифровани сигнали, които се предават по канала и носят информация за състоянието на S_1 и S_2 .

- $t_{iK} = t_{i1K} = t_{i2K} = \frac{t_i}{6}$ – времепродължителност за предаване на 1 бит информация по канала.

- $\Delta t_K = \Delta t_{1K} = \Delta t_{2K} = 4t_{iK}$ – времепродължителност на кодовата дума предавана по канала.

- $\tilde{\tau} = \tilde{\tau}_1 = \tilde{\tau}_2 = \Delta t + 2t_i$ – времезакъснение за предаване и възстановяване на S_1 и S_2 в предавателната и приемната част.

- $\overset{*}{S_{1B}}$, $\overset{*}{S_{2B}}$ – цифрови сигнали, които по форма съвпадат напълно със S_1 и S_2 и се възстановяват на изхода на устройството със закъснение $\tilde{\tau}$.

- $\tilde{\tau}_{3\text{пред.}}$ – времезадръжка за предаване кодовите думи на S_{1K} или S_{2K} , реализирана в предавателната част.

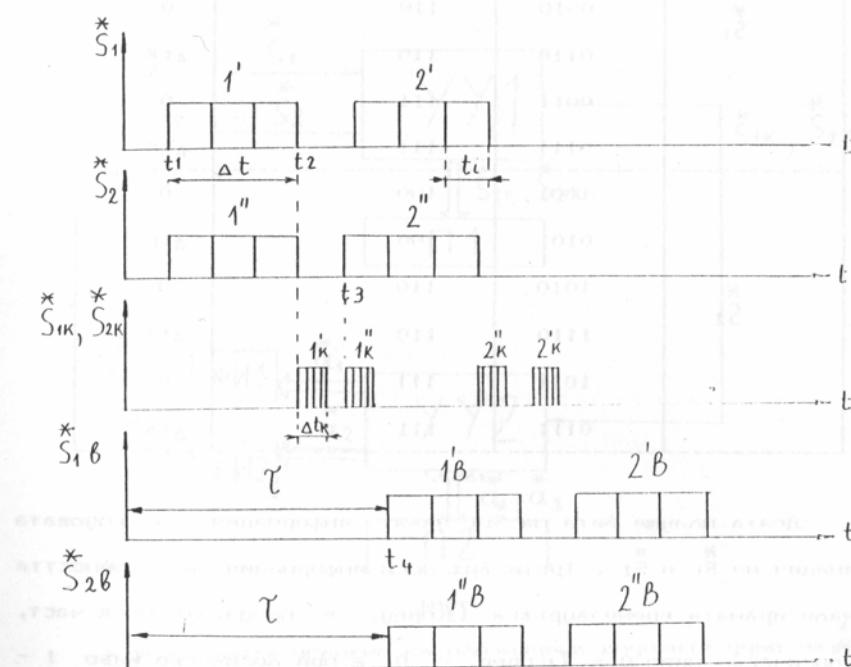
- $\tilde{\tau}_{3\text{прием.}}$ – времезадръжка за възстановяване кодовите думи на S_{1B} или S_{2B} , реализирана в приемната част.

- $\tilde{\tau}_{3\text{прием.}}$ и $\tilde{\tau}_{3\text{пред.}}$ могат да получават различни стойности. Методът за определянето им е показан в таблица 1.

при зает канал	$\tilde{\tau}_{3\text{пред.}} = t_i$	$\tilde{\tau}_{3\text{прием.}} = \frac{1}{3}t_i$
при свободен канал	$\tilde{\tau}_{3\text{пред.}} = 0$	$\tilde{\tau}_{3\text{прием.}} = t_i + \frac{1}{3}t_i$

табл. 2

На фиг. 1 е представена блок схема на устройството, реагиращо временното уплътнение на канал.



Фиг. 1

Предавателната част се състои от управляващо устройство 991 и памет П1, а приемната – от управляващо устройство 992, памет П2 и формиратели на импулси ФИ1 и ФИ2. Кодовите суми на цифровите сигнали S_1^* и S_2^* постъпват на входа на 991. То синтезира сигналите S_{1k} и S_{2k} , като формира четири битови кодови комбинации, носещи информация за номера на сигнала, стойността на време задръжката τ и пред. кодовата комбинация на S_1^* и S_2^* . Буферната памет П1 служи за реализация на моментните задръжки на τ и пред. на отделните цифрови съобщения на сигналите S_{1k} и S_{2k} . Методът за синтезиране на S_{1k} и S_{2k} е показан в таблица 2.

	$\overset{x}{S_1K}$	Кодова комбинация на $\overset{x}{S_1}$ и $\overset{x}{S_2}$	$\overset{x}{S_1S_2}$	Чипред.
$\overset{x}{S_1}$	0001	100		0
	0101	100		Δt_K
	0010	110		0
		110		Δt_K
	0011	111		0
		111		Δt_K
$\overset{x}{S_2}$	1001	100		0
	0101	100		Δt_K
	1010	110		0
		110		Δt_K
	1110	111		0
		111		Δt_K

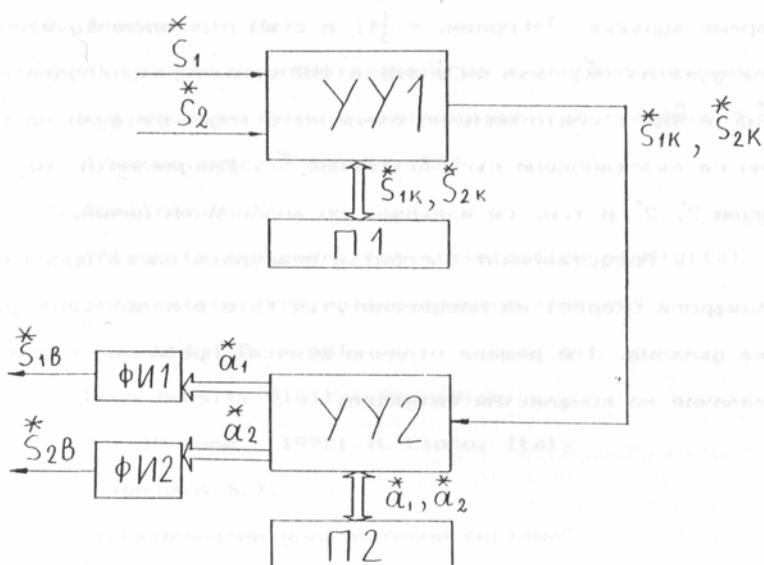
таблица 2

Двета младши бита на $\overset{x}{S_1K}$ дават информация за кодовата комбинация на $\overset{x}{S_1}$ и $\overset{x}{S_2}$. Трети бит носи информация за стойността на реализираната времевадръжка $\overset{x}{\text{Чипред.}}$ в предавателната част, като логическо ниво 0 – $\overset{x}{\text{Чипред.}} = 0$, а при логическо ниво 1 – $\overset{x}{\text{Чипред.}} = \Delta t_K$. Четвърти бит носи информация за номера на сигнала, като логическо ниво 0 е за първи сигнал, а логическо ниво 1 – за втори сигнал.

Кодовите думи на цифровите сигнали $\overset{x}{S_1K}$ и $\overset{x}{S_2K}$, представени по канала за връзка постъпват на входа на 992. То синтезира цифровите сигнали $\overset{x}{a_1}$ и $\overset{x}{a_2}$, управляващи ФИ1 и ФИ2. 992 е зависим от състоянието на трети бит на $\overset{x}{S_1K}$ реализира времевадръжка $\overset{x}{\text{Чиприем.}}$ на сигналите $\overset{x}{a_1}$ и $\overset{x}{a_2}$. При логическо ниво 1 $\overset{x}{\text{Чиприем.}} = \frac{1}{3}t_i$, а при логическо ниво 0 $\overset{x}{\text{Чиприем.}} = t_i + \frac{1}{3}t_i$. След реализацията на $\overset{x}{\text{Чиприем.}}$ 992 изпраща управляващия сигнал $\overset{x}{a_1}$ към ФИ1.

Той реализира на изхода си кодовата дума на сигнала S_{1B} с продължителност $3t_1$. S_{1B} съвпада напълно по форма с S_1 .

Работата на алгоритъма е схематично представена на фиг. 2.



Фиг. 2

На фигурата условно са обозначени кодовите думи на S_1 и S_2 по реда на тяхното пристигане в ЧИ1 – 1¹ и 2¹ за първи сигнал и 1² и 2² за втори сигнал. Номерацията на кодовите думи предавани по канала S_{1K} и S_{2K} и на възстановения сигнал S_{1B} и S_{2B} е спазена и съответства на номерацията на кодовите думи на S_1 и S_2 .

На фигурата е показана конфликтна ситуация, при която кодовите думи 1¹ и 1² постъпват едновременно в ЧИ1. Използвайки принципа 3 за временно уплътняване, на предаване подлежи кодовата дума 1¹ на S_1 . ЧИ1 синтезира кодовите думи 1^K на S_{1K} и 1² на S_{2K} . В момента t_2 то изпраща 1^K и записва в $\Pi 1$ 1^K за време Δt . След изтичане на Δt ЧИ1 изпраща кодовата дума 1² на S_{1K} със

закъснението $\Delta t + t_1$. 492 приема \hat{t}_K^* на S_{1K}^* , формира кодовата дума на $\hat{\alpha}_1$, реализира времевадръжка $\tilde{\tau}$ прием. = $\Delta t + \frac{1}{3}t_1$ и изпраща кодогата дума $\hat{\alpha}_1$ към ФИ в момента t_4 . 491 изпраща кодовата дума $1''$ на S_{2K}^* в момента t_3 , след като канала се е освободил. 492 приема \hat{t}_K^* на S_{2K}^* , формира кодова дума на $\hat{\alpha}_2$, реализира времевадръжка $\tilde{\tau}$ прием. = $\frac{1}{3}t_1$ и също в момента t_4 изпраща кодовата дума на $\hat{\alpha}_2$ към ФИ2. ФИ и ФИ2 синтезират кодовите думи на S_{1B}^* и S_{2B}^* , които напълно съвпадат с кодовите думи на S_1^* и S_2^* , но са възстановени със закъснение $\tilde{\tau}$. Предаването на кодовите думи $2'$, $2''$ и т.н. се извършва по аналогичен начин.

Представеният алгоритъм осигурява ниска производителност (цифрова скорост на предаване), тъй като е използвана дума с малка дължина. Той решава отлично всички проблеми възникнали при наличие на конфликтни ситуации.

БИБЛИОГРАФИЯ

1. Бичев Г. А.,
"Многоканални цифрови съобщителни системи"
София, Техника, 1980 г.
2. Димитров Б. Н.
"Кодек за цифрово кодиране на аналогови сигнали
посредством тяхната апроксимация със сплайнove"
"Дни на науката Варна - 92"
3. Dimitrov B. N
"Algorithm and codec for minimization of digital
information from analog massage sources"
NATO - ASI
High Density Digital Recording
7 - 19 June 1992; IL Cioko, Italy
4. Николов Б. Х.,
"Многоканални уплътнителни системи"
София, Техника, 1978 г.